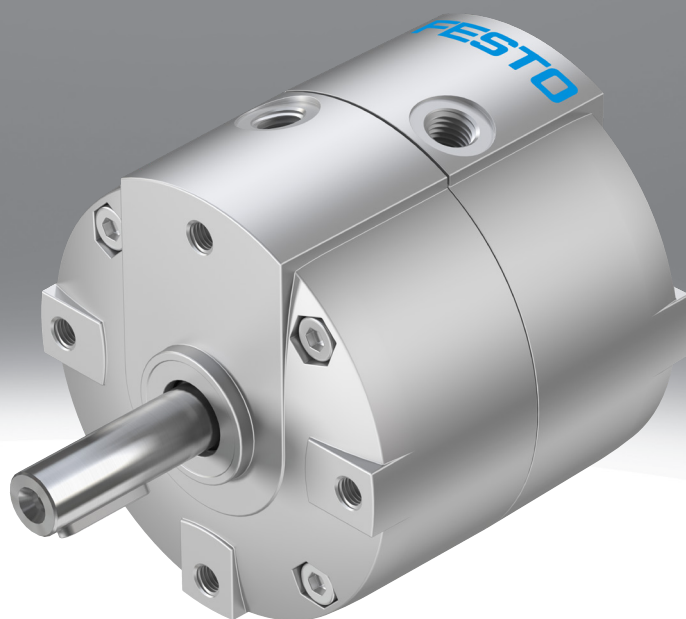


Actuador giratorio DRVS

FESTO



Características

Información resumida

Enlace [↗ drvs](#)

- Actuador giratorio de doble efecto con aleta oscilante
- Más ligero que otros actuadores giratorios
- Diseño moderno y compacto
- Ángulo de giro fijo
- Ángulo de giro ajustable con la ayuda de accesorios
- Cuerpo para la protección contra salpicaduras de agua y polvo
- Sin tope fijo metálico

Diagramas

Enlace [↗ drvs](#)



Los diagramas mostrados en este documento también están disponibles en línea. Allí es posible mostrar valores precisos.

Ángulo de giro nominal [°]

- [90] 90°
- [180] 180°
- [270] 270°

Amortiguación

La amortiguación de fin de recorrido tiene las siguientes funciones:

- Reducción de la energía cinética en las posiciones finales
- Prevención de vibraciones
- Reducción de la formación de ruidos

[P] Anillos amortiguadores/placas amortiguadoras elásticos en ambos lados

El actuador está equipado con un elemento elástico de amortiguación de material sintético.

Ventajas:

- Sin necesidad de ajuste
- Ahorro de tiempo

Certificación UE

[EX4] II 2GD

- Categoría ATEX gas II 2G
- Tipo de protección contra explosión de gas Ex h IIC T4 Gb X
- Categoría ATEX polvo II 2D
- Tipo de protección contra explosión de polvo Ex h IIIC T120 °C Db X
- Temperatura ambiente antideflagrante 0 °C ≤ Ta ≤ +60 °C

Códigos del producto

001	Serie	
DRVS	Actuador giratorio, de doble efecto	
002	Tamaños [mm]	
6	6	
8	8	
12	12	
16	16	
25	25	
32	32	
40	40	

003	Ángulo de giro nominal [°]	
90	90 grado	
180	180 grado	
270	270 grado	
004	Amortiguación	
P	Anillos amortiguadores/placas amortiguadoras elásticos en ambos lados	
005	Certificación UE	
	No	
EX4	II 2GD	

Hoja de datos

Especificaciones técnicas generales

Tamaño	6	8	12	16	25	32	40
Forma constructiva	Aleta oscilante						
Amortiguación	Amortiguación por topes elásticos/placas en ambos lados						
Tipo de fijación	Con rosca interior						
Posición de montaje	Cualquiera						
Ángulo de giro nominal [°]	90, 180		90, 180, 270				
Ángulo de amortiguación	0,5 grado						
Precisión de repetición	1 grado						

Frecuencia de giro

Tamaño	6		8		12			16			25			32			40		
Ángulo de giro nominal [°]	90	180	90	180	90	180	270	90	180	270	90	180	270	90	180	270	90	180	270
Frecuencia de giro máxima con 6 bar	3 Hz						2 Hz	3 Hz		2 Hz	3 Hz		2 Hz	3 Hz		2 Hz	3 Hz		2 Hz

Condiciones de funcionamiento y del entorno

Tamaño	6	8	12	16	25	32	40
Medio de funcionamiento	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [7:4:4]						
Nota sobre el medio de trabajo/mando	Admite funcionamiento con lubricación (lo cual requiere seguir utilizándolo)						
Presión de funcionamiento	0,35 ... 0,8 MPa		0,25 ... 0,8 MPa		0,2 ... 0,8 MPa		
Presión de funcionamiento	3,5 ... 8 bar		2,5 ... 8 bar		2 ... 8 bar		
Presión de funcionamiento	50,75 ... 116 psi		36,25 ... 116 psi		29 ... 116 psi		
Temperatura ambiente ¹⁾	0 ... 60°C						
Clase de resistencia a la corrosión CRC ²⁾	1 - riesgo de corrosión bajo						

1) Debe tenerse en cuenta el ámbito de aplicación de los sensores de proximidad

2) Más información en www.festo.com/x/topic/kbk

ATEX

Tamaño ¹⁾	6	8	12	16	25	32	40
Categoría ATEX para gas	II 2G						
Tipo de protección contra explosión de gas	Ex h IIC T4 Gb X						
Categoría ATEX para polvo	II 2D						
Tipo de protección contra explosión de polvo	Ex h IIIC T120 °C Db X						
Temperatura ambiente Ex	0°C ≤ Ta ≤ +60°C						
Marcado CE (véase la declaración de conformidad) ²⁾	Según la Directiva de protección contra explosiones de la UE (ATEX)						
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad)	Según las disposiciones EX de Reino Unido						
Certificación de protección contra explosión fuera de la UE	EPL Db (GB) EPL Gb (GB)						

1) Respetar la certificación ATEX del accesorio

2) Respetar la certificación ATEX del accesorio

Pesos – DRVS-6 ... 16

Tamaño	6		8		12			16		
Ángulo de giro nominal [°]	90	180	90	180	90	180	270	90	180	270
Peso del producto	38 g		68 g		154 g	152 g	150 g	272 g	270 g	268 g

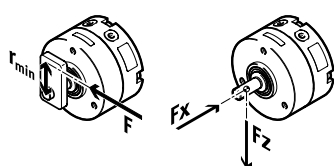
Pesos – DRVS-25 ... 40

Tamaño	25			32			40		
Ángulo de giro nominal [°]	90	180	270	90	180	270	90	180	270
Peso del producto	502 g	494 g	486 g	928 g	912 g	896 g	1.530 g	1.500 g	1.470 g

Hoja de datos

Materiales							
Tamaño	6	8	12	16	25	32	40
Material del cuerpo	Aleación forjada de aluminio anodizado		Fundición inyectada de aluminio, pintada				
Material del eje de accionamiento	Acero inoxidable de alta aleación			Acero niquelado			
Material de las juntas	TPE-U (PU)						
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS						
Conformidad PWIS	VDMA24364-B2-L						
Idoneidad de la sala limpia, medida según ISO 14644-14	Clase 5 según ISO 14644-1						
Idoneidad para la producción de baterías de iones de litio	Adecuado para la producción de baterías con valores reducidos de Cu/Zn/Ni (F1a)						

Fuerzas y momentos de giro



Si los actuadores giratorios DRVS se utilizan sin sistema de tope o se superan los momentos de inercia de la masa, deben utilizarse topes externos. El radio mínimo hasta el eje de salida (r_{min}) no debe ser inferior al de la línea. La fuerza de impacto no debe superar una fuerza máxima.

r_{min} = radio mínimo del eje de salida

F = fuerza de impacto

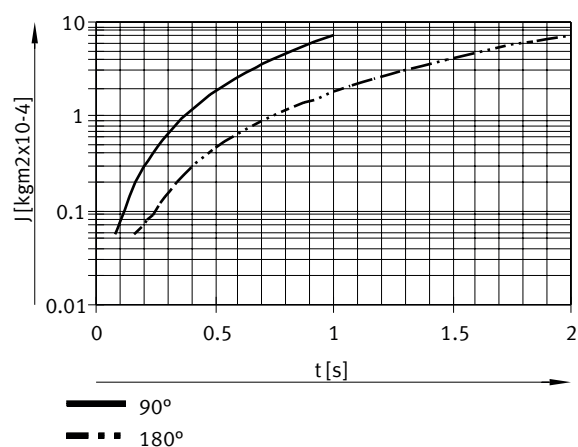
F_x = fuerza axial

F_z = fuerza radial

Tamaño	6	8	12	16	25	32	40
Momento de giro teórico con 6 bar	0,15 Nm	0,35 Nm	1 Nm	2 Nm	5 Nm	10 Nm	20 Nm
Radio de tope admisible	≥ 10 mm		≥ 15 mm	≥ 17 mm	≥ 21 mm	≥ 28 mm	≥ 40 mm
Fuerza máxima de impacto	15 N	30 N	90 N	160 N	320 N	480 N	650 N
Fuerza axial máx. ¹⁾	10 N		20 N	25 N	40 N	75 N	120 N
Fuerza radial máx. ²⁾	15 N	20 N	25 N	30 N	60 N	200 N	350 N
Momento de inercia de la masa admisible	0,00065 kgm ²	0,0013 kgm ²	0,005 kgm ²	0,01 kgm ²	0,012 kgm ²	0,02 kgm ²	0,035 kgm ²

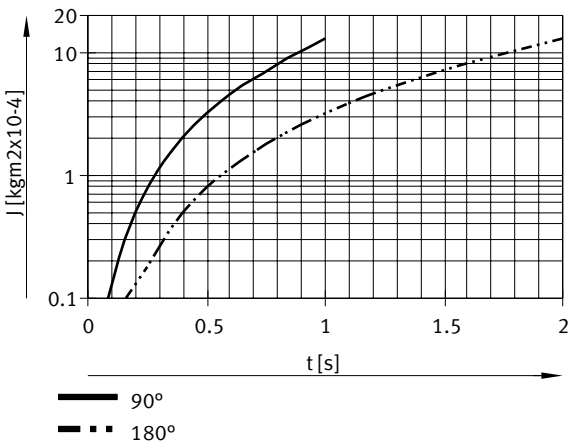
1) El punto de referencia para las fuerzas es el eje de rotación y el centro del eje de salida

2) El punto de referencia para las fuerzas es el eje de rotación y el centro del eje de salida

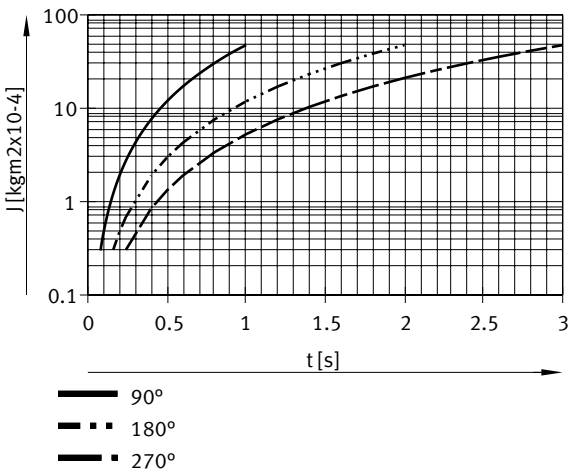
Momento de inercia de la masa J en función del tiempo de giro t – DRVS-6

Hoja de datos

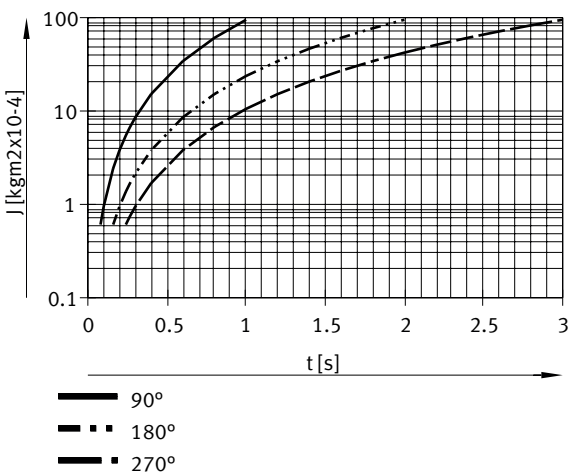
Momento de inercia de la masa J en función del tiempo de giro t – DRVS-8



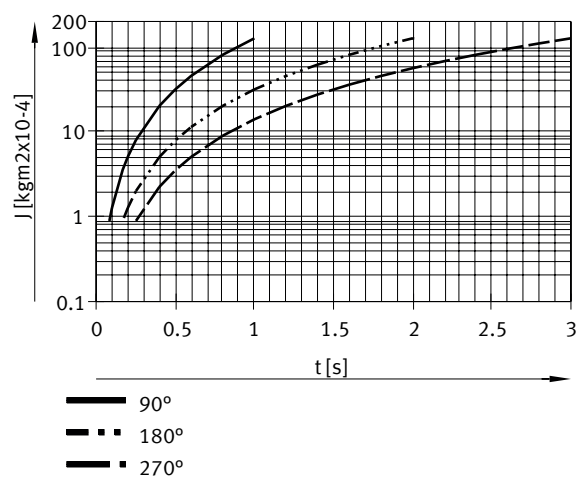
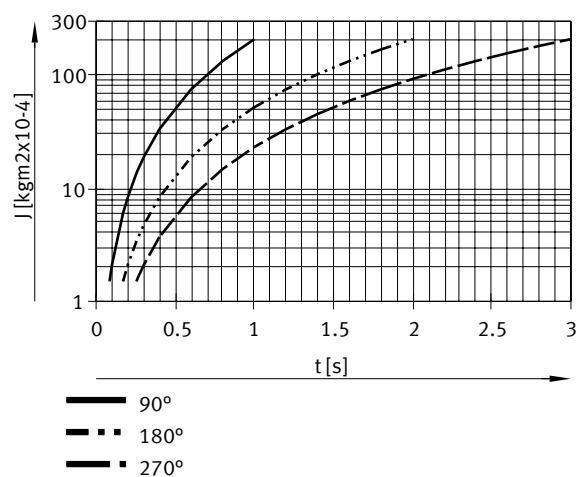
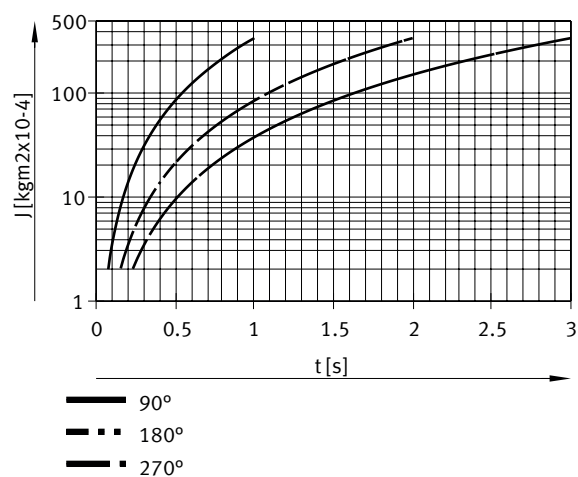
Momento de inercia de la masa J en función del tiempo de giro t – DRVS-12



Momento de inercia de la masa J en función del tiempo de giro t – DRVS-16

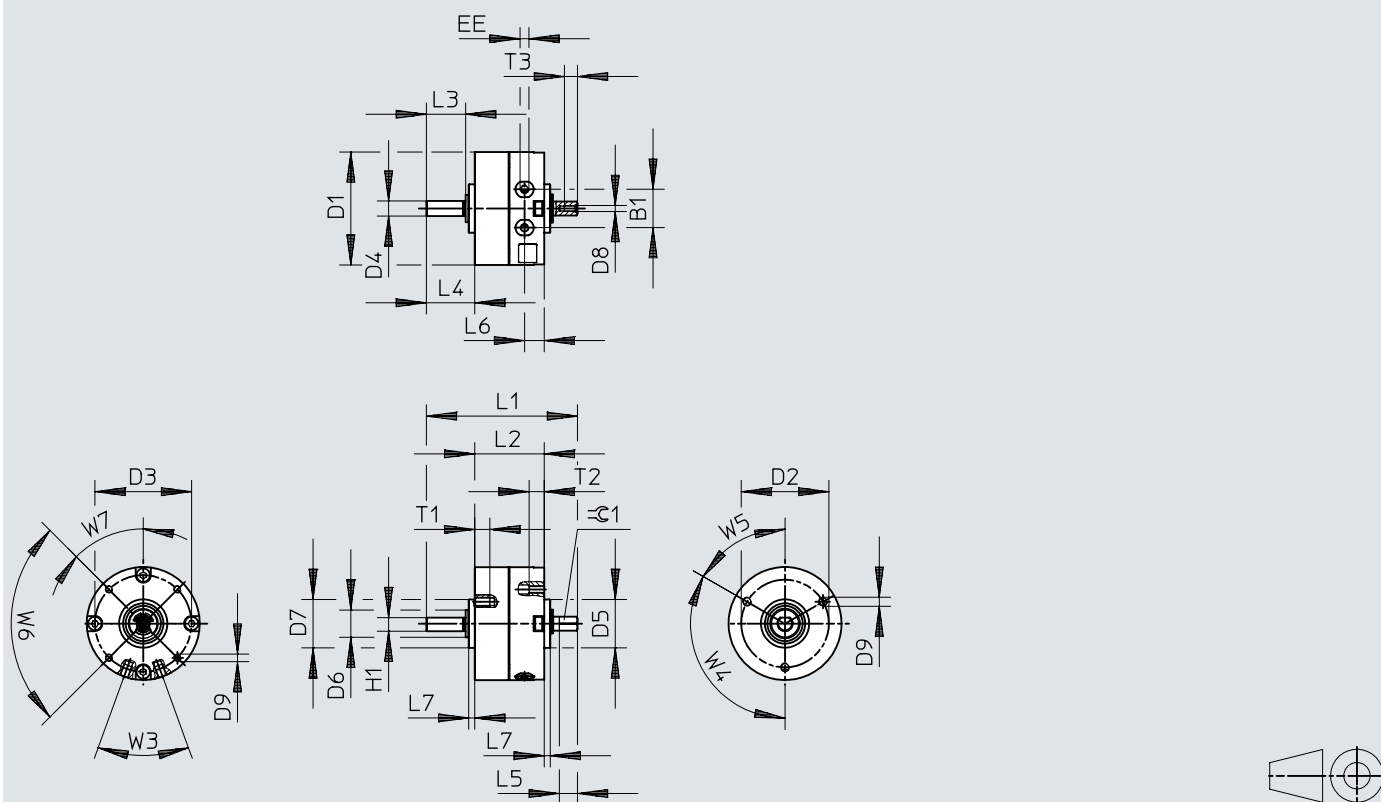


Hoja de datos

Momento de inercia de la masa J en función del tiempo de giro t – DRVS-25Momento de inercia de la masa J en función del tiempo de giro t – DRVS-32Momento de inercia de la masa J en función del tiempo de giro t – DRVS-40

Dimensiones

Dimensiones – DRVS-6 ... 8

Descargar datos CAD www.festo.com


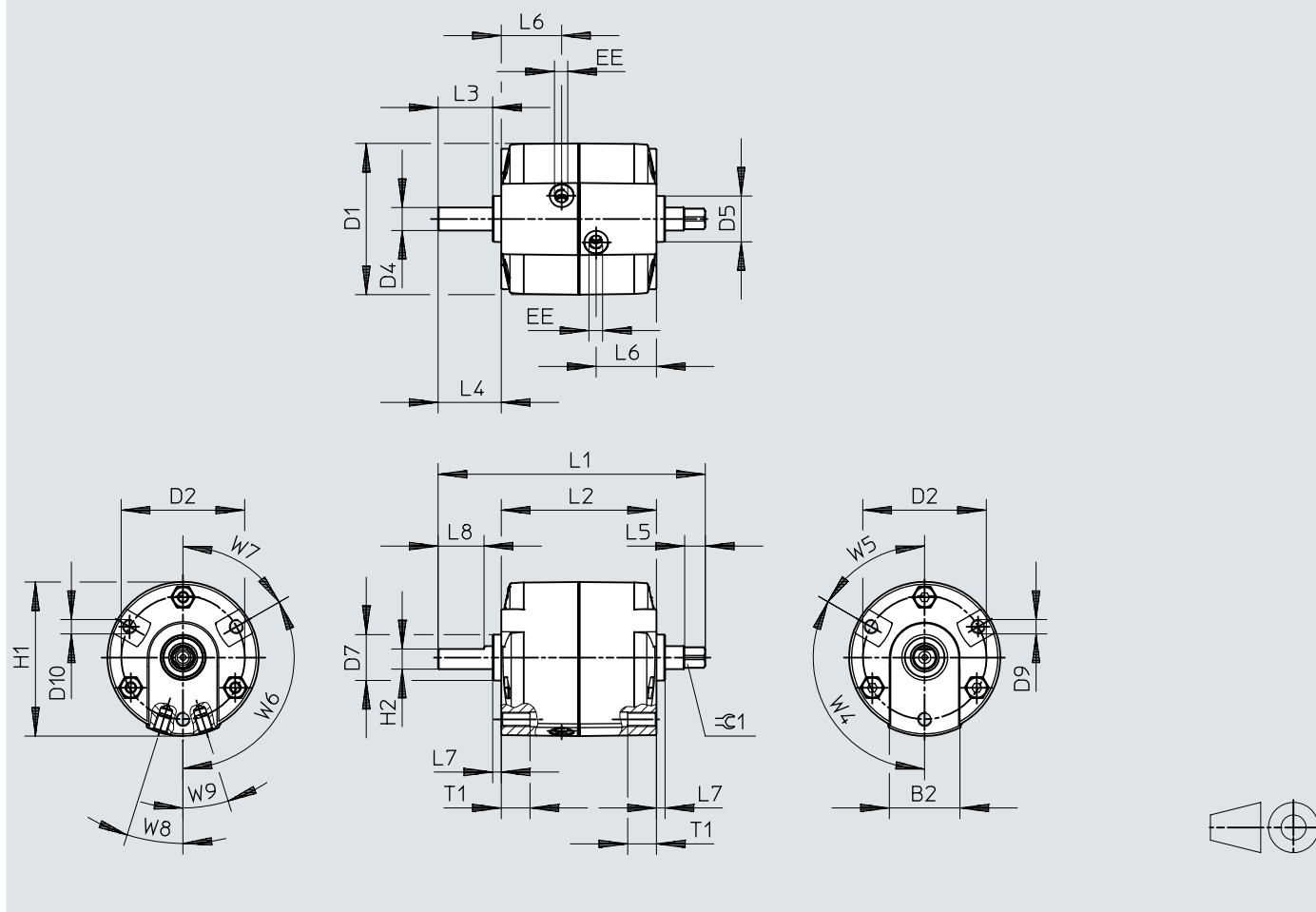
	B1	D1 Ø ±0,2	D2 Ø ±0,1	D3 Ø ±0,1	D4 Ø g7	D5 Ø f8	D6 Ø	D7 Ø f8	D8	D9
DRVS-6	10	29,4	24	25	4	14	8	14	M2	M3
DRVS-8	12,8	37,4	29	32	5	16	9	16	M2	M3

	D10	EE	H1 -0,2	L1	L2	L3	L4	L5 -0,2	L6	L7
DRVS-6	M2	M3	3,5	43	21	10	13	5	6	2
DRVS-8	M2,5	M3	4,5	50	23	13	16	6	6,5	2

	T1 +0,5	T3 +0,5	W3	W4	W5	W6	W7	≈ 1	
DRVS-6	5	3,5	40°	120°	60°	90°	45°	3	
DRVS-8	5	4,3						3,5	

Dimensiones

Dimensiones – DRVS-12 ... 16

Descargar datos CAD www.festo.com

	B2	D1 Ø	D2 Ø ±0,2	D4 Ø g7	D5 Ø ±0,1	D7 Ø ±0,1	D9	EE	H1
DRVS-12	24	45,5	36	6	14	14	M4	M5	46,3
DRVS-16	24,5	52,7	43	8	16	16	M5	M5	53,7

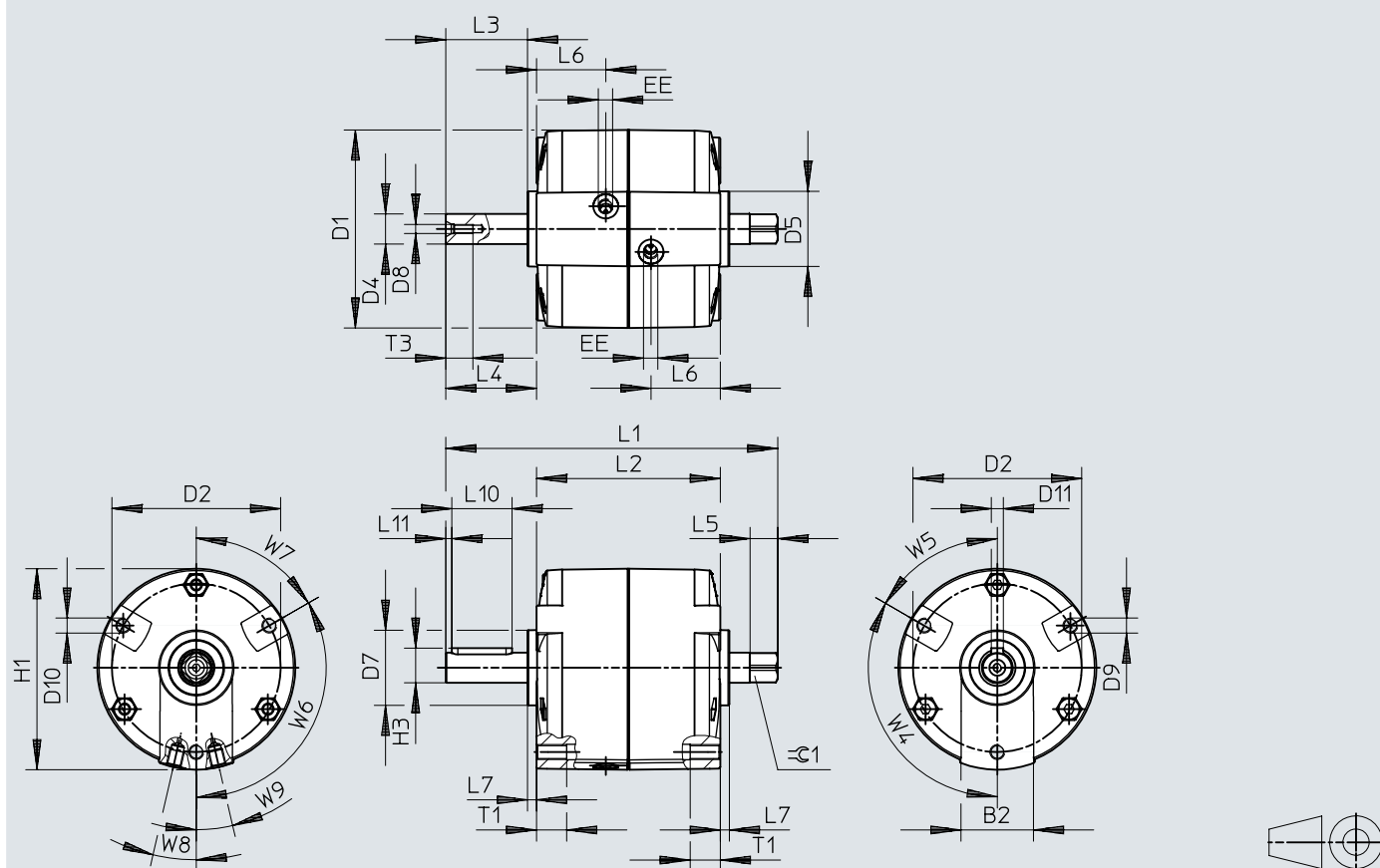
	H2	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L8
	±0,1		+0,6/-0,2					+0,1/-0,1	+0,4
DRVS-12	5	73+0,2/-0,1	40,5	17	20+0,4/-0,6	9±0,1	14,8	3	14
DRVS-16	7	93+0,2/-0,2	54	19	22+0,4/-0,7	7,2 ^{+0,1}	21	3	16

	T1	W4	W5	W6	W7	W8	W9	∠ 1
DRVS-12	8	120°	60°	120°	60°	19,5°	19,5°	4,5 _{h11}
DRVS-16	10					17,5°	17,5°	6 _{-0,1}

Dimensiones

Dimensiones – DRVS-25

Descargar datos CAD www.festo.com



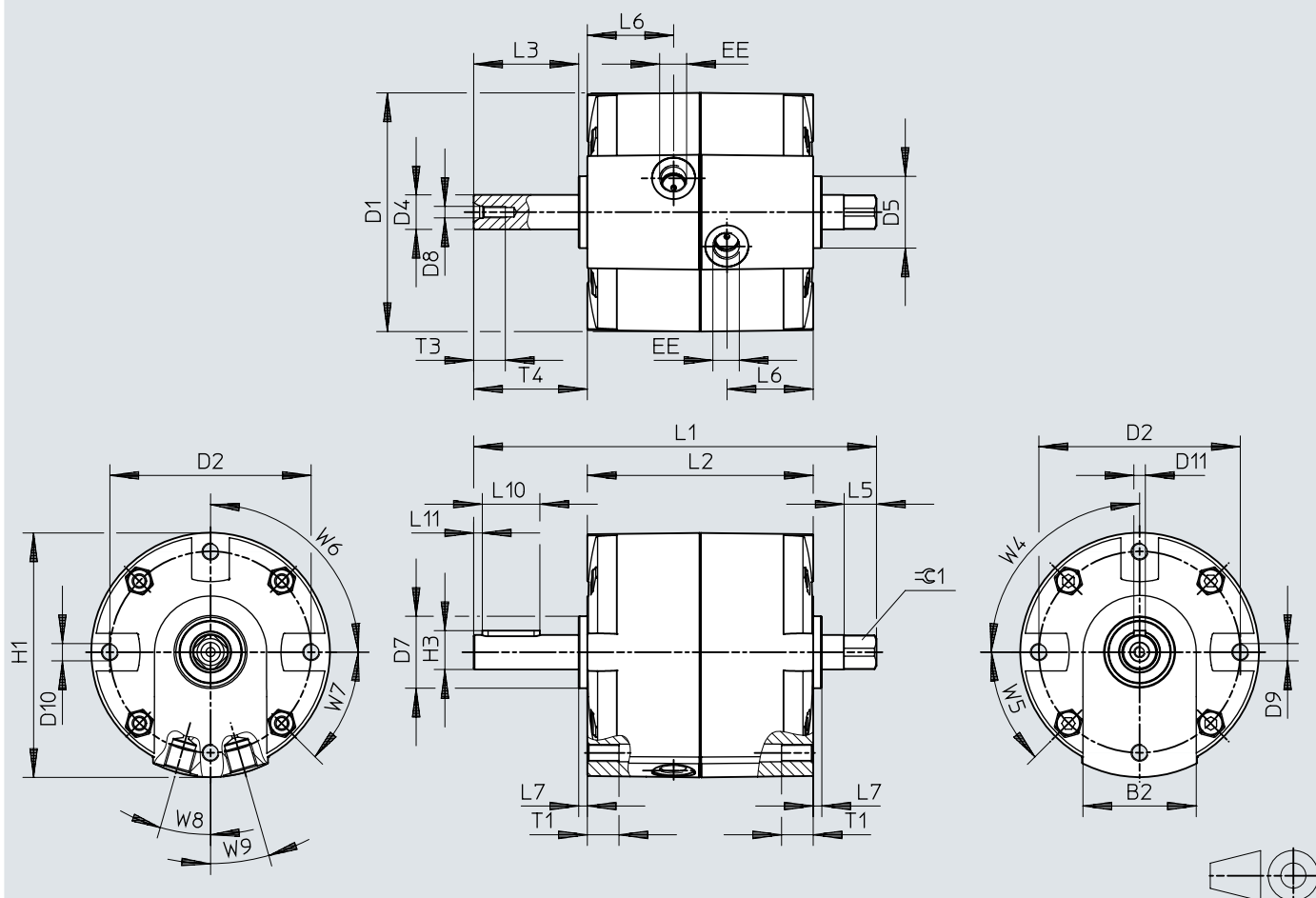
	B2	D1 ø	D2 ø ±0,2	D4 ø g7	D5 ø ±0,1	D7 ø ±0,1	D8	D9
DRVS-25	24	65,7	56	10	25	25	M3	M5
	D11 N9	EE	H1	H3	L1	L2	L3	L4
				-0,2	+0,2/-0,3	+0,3/-0,2		+0,3/-0,4
DRVS-25	4	M5	66,7	11,5	110,2	61	27,1	30,1
	L5	L6	L7	L10	L11	T1	T3	W4
			+0,1/-0,1	+0,1			+3	
DRVS-25	9,2	23	3	20	2	10	9	120°
	W5	W6	W7	W8	W9	≈C 1 -0,1	1)	
DRVS-25	60°	120°	60°	13°	13°	8	A4x4x20	

1) Chaveta incluida en el suministro

Dimensiones

Dimensiones – DRVS-32 ... 40

Descargar datos CAD www.festo.com



Dimensiones

	B2	D1 Ø	D2 Ø ±0,2	D4 Ø g7	D5 Ø ±0,1	D7 Ø ±0,1	D8	D9
DRVS-32	39	83	70	12	25	25	M4	M6
DRVS-40	42	100,1	87	17	30	30	M5	M8

	D11 N9	EE	H1	H3 -0,2	L1 +0,2/-0,3	L2	L3	L4 +0,3/-0,6
DRVS-32	4	G1/8	85	13,5	140	78,5+0,5/-0,1	36,5	39,5
DRVS-40	5	G1/8	102,6	19	170	93+0,4	50,5	53,5

	L6	L7	L10	L11	T1	T3 +3	W4	W5
DRVS-32	30	3+0,1/-0,2	20+0,1	3	11	11	90°	45°
DRVS-40	37	3+0,2	36,1+0,3	5	13+3	13		

	W6	W7	W8	W9	≅ 1 h11	1)
DRVS-32	90°	45°	16°	16°	10	A4x4x20
DRVS-40			14,5°	14,5°	13	A5x5x36

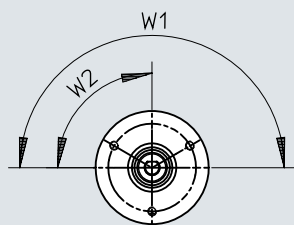
1) Chaveta según DIN 6885 incluida en el suministro

Dimensiones

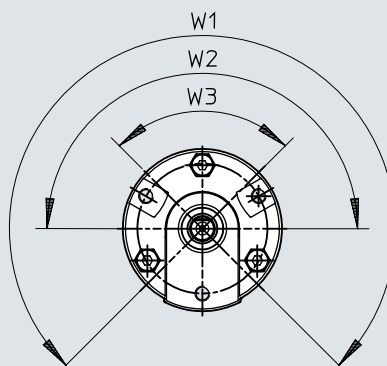
Dimensiones – DRVS – Posición del eje

Descargar datos CAD www.festo.com

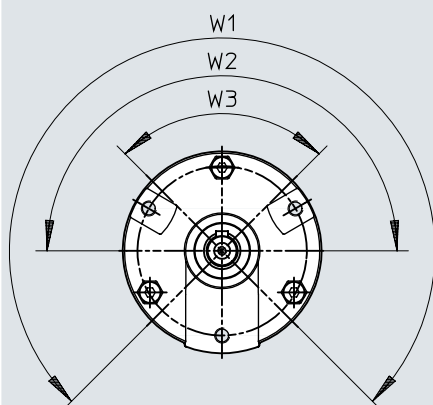
DRVS-6/8-...



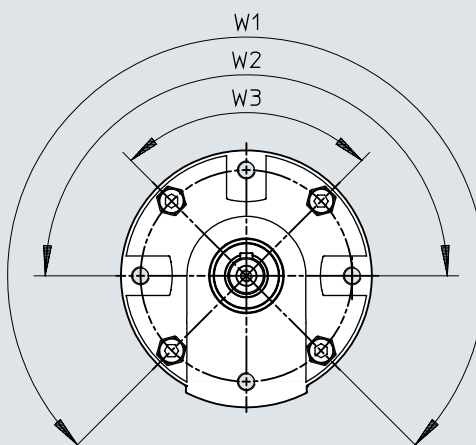
DRVS-12/16-...



DRVS-25-...



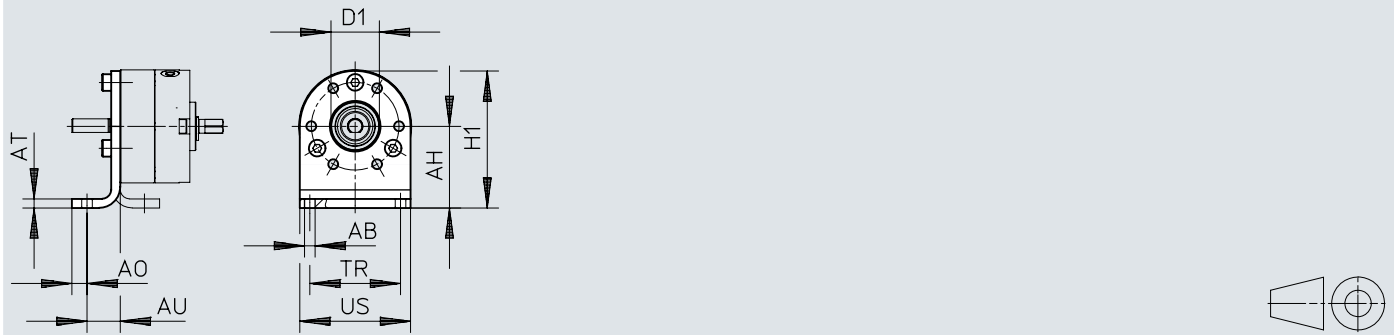
DRVS-32/40-...



	W1	W2	W3
DRVS-6 ... 8	180° +5	90° +5	–
DRVS-12 ... 40	270°	180°	90°

Dimensiones

Dimensiones – Fijación por pies DAMH-Q12-6 ... 8 Descargar datos CAD www.festo.com



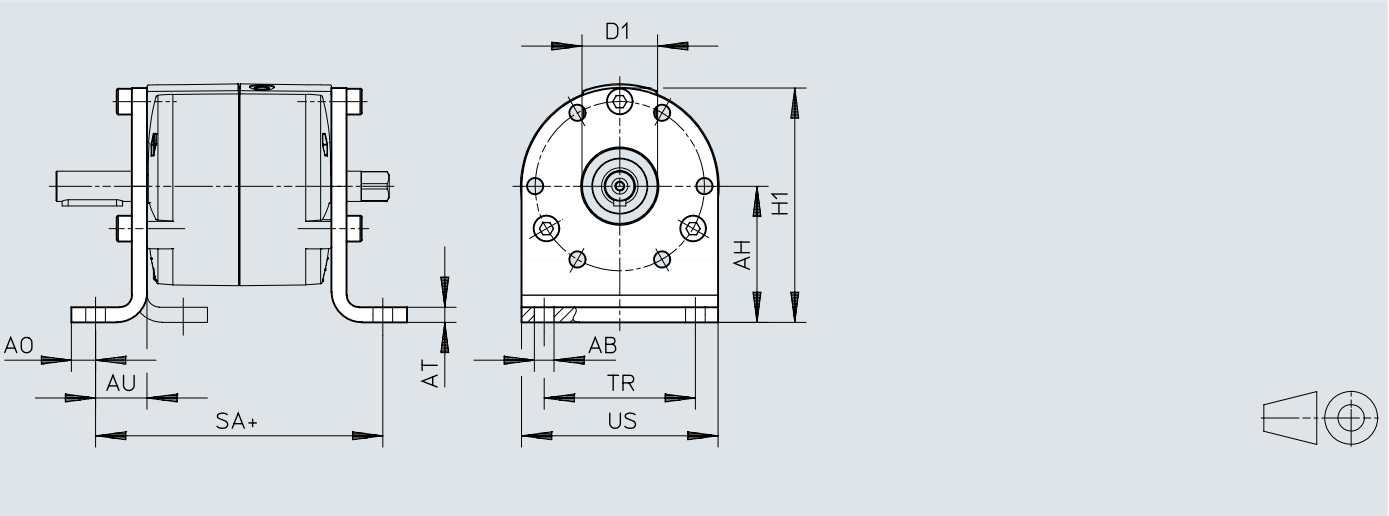
[1] Para DRVS-6 ... 8, las fijaciones por pies solo pueden montarse en la parte delantera.

	AB Ø H13	AH	AO	AT	AU	D1 Ø	H1	TR	US
DAMH-Q12-6	3,5	22±0,2	4	3	11	14 ^{+0,05}	36,8±0,5/-0,3	20	29,6±0,3/-0,2
DAMH-Q12-8	3,5	27±0,2	5	3	11	16 ^{+0,05}	45,3±0,4	30	36,6±0,3

Dimensiones

Dimensiones – Fijación por pies DAMH-Q12-12 ... 25

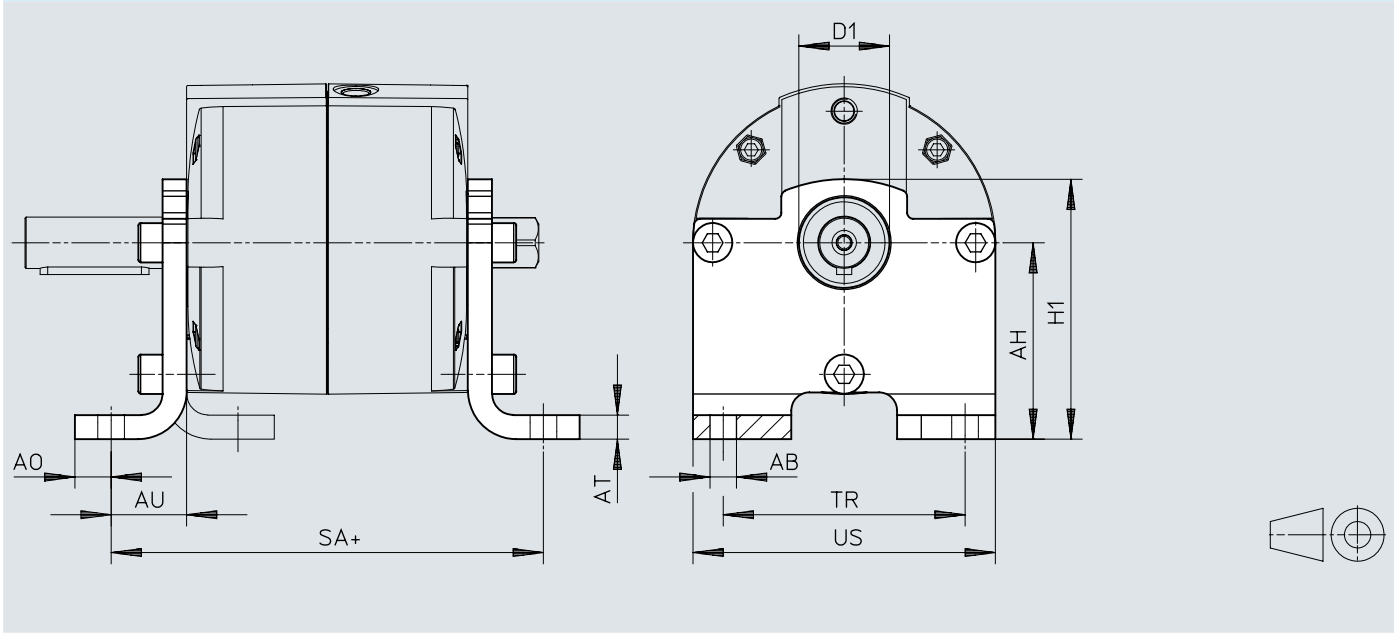
Descargar datos CAD www.festo.com



	AB Ø H13	AH	AO	AT	AU	D1 Ø	H1	SA	TR	US
DAMH-Q12-12	5,5	30±0,2	6	4	14	14 ^{H10}	52+0,5/-0,3	68,5	30	44 _{-0,5}
DAMH-Q12-16	5,5	35±0,25	7	4	15	16 ^{H10}	61+0,5/-0,3	84	40	52 _{-0,5}
DAMH-Q12-25	6,5	45±0,25	8	5	17	25 ^{H10}	77,5+0,5/-0,3	95	50	65 _{-0,5}

Dimensiones

Dimensiones – Fijación por pies DAMH-Q12-32 ... 40 Descargar datos CAD www.festo.com

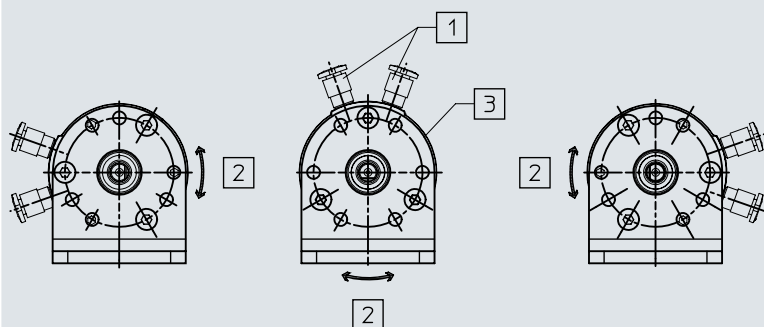


	AB Ø H13	AH	AO	AT	AU	D1 Ø	H1	SA	TR	US
DAMH-Q12-32	8,8	55±0,3	11	6	21	25 ^{H10}	73±0,5	122,5	60	81,5 _{-0,5}
DAMH-Q12-40	8,8	65±0,3	12	8	25	30 ^{H10}	86±0,5	143	80	100±0,3

Dimensiones

Dimensiones – Fijación por pies DAMH-Q12 – Variantes de montaje en combinación con conexiones de aire comprimido

Descargar datos CAD www.festo.com



- [1] Conexiones de aire comprimido (son posibles tres variantes de fijación en combinación con la fijación por pies DAMH)
- [2] Posición media del ángulo de giro
- [3] Posición del eje en posición estándar (posición del ángulo de giro)

Dimensiones

Dimensiones – Fijación por brida DAMF-Q12-12 ... 25 Descargar datos CAD www.festo.com

The technical drawing shows two views of the actuator. The side view on the left shows dimensions L1, L2, and D3. The front view on the right shows dimensions D1, W1, R1, H1, H2, AH, D2, B2, B1, and a callout '1' pointing to the air connection. A small detail view of a cone and a circle with a crosshair is shown on the right.

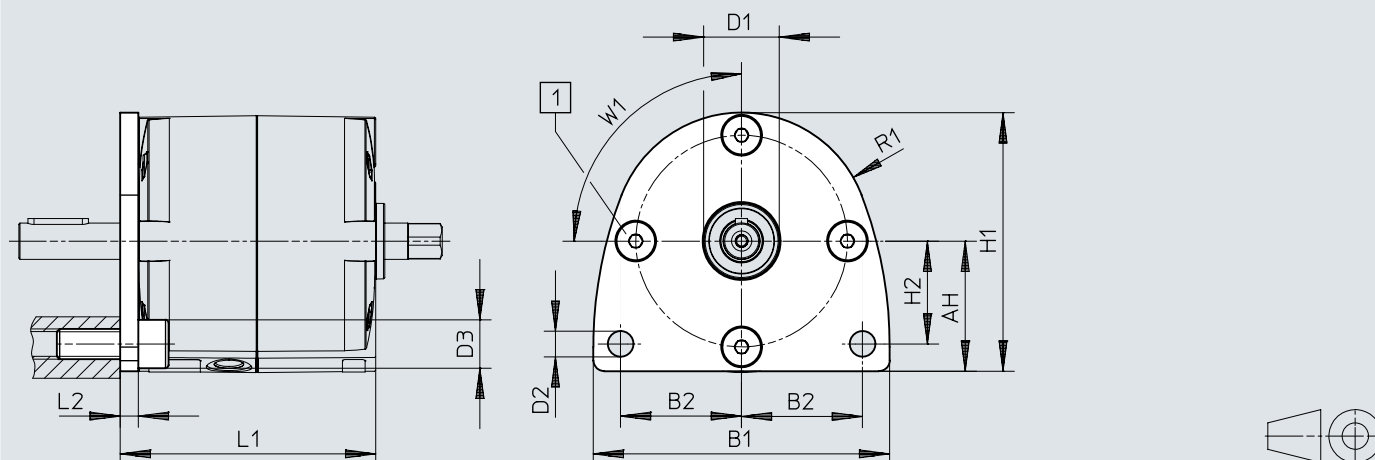
[1] Conexiones de aire comprimido

[2] Ensamblaje en combinación con conexiones de aire comprimido con DRVS-12 ... 25 posible cada 60°

	AH	B1	B2	D1 Ø H10	D2 Ø H13	D3 Ø max.	H1	H2	L1	L2	R1	W1
DAMF-Q12-12	23,5±0,2	49±0,4	20	14	4,4	8,5	46,5+0,4/-0,3	18,5	44,5	4	23	60°
DAMF-Q12-16	28±0,2	59±0,4	23	16	5,4	8,5	56±0,4	20,5	58	4	28	60°
DAMF-Q12-25	34,5±0,2	74±0,4	30	25	6,5	10	69±0,4	23	66	5	34,5	60°

Dimensiones

Dimensiones – Fijación por brida DAMF-Q12-32 ... 40

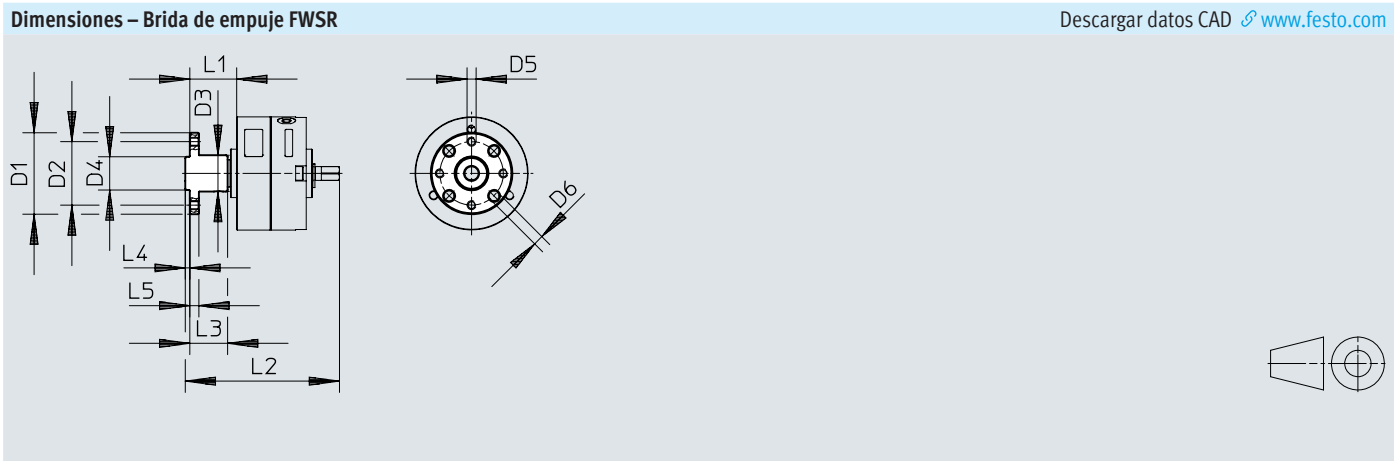
Descargar datos CAD www.festo.com

[1] Conexiones de aire comprimido

[2] Ensamblaje en combinación con conexiones de aire comprimido con DRVS-32 ... 40 posible cada 90°

	AH	B1	B2	D1 Ø H10	D2 Ø H13	D3 Ø max.	H1	H2	L1	L2	R1	W1
DAMF-Q12-32	43±0,2	98±0,5	40	25	8,5	16	85,5+0,5/-0,4	34	84,5	6	42,5	90°
DAMF-Q12-40	53+0,3/-0,2	120±0,5	50	30	8,5	18	106+0,5/-0,3	40	99	6	53	90°

Dimensiones

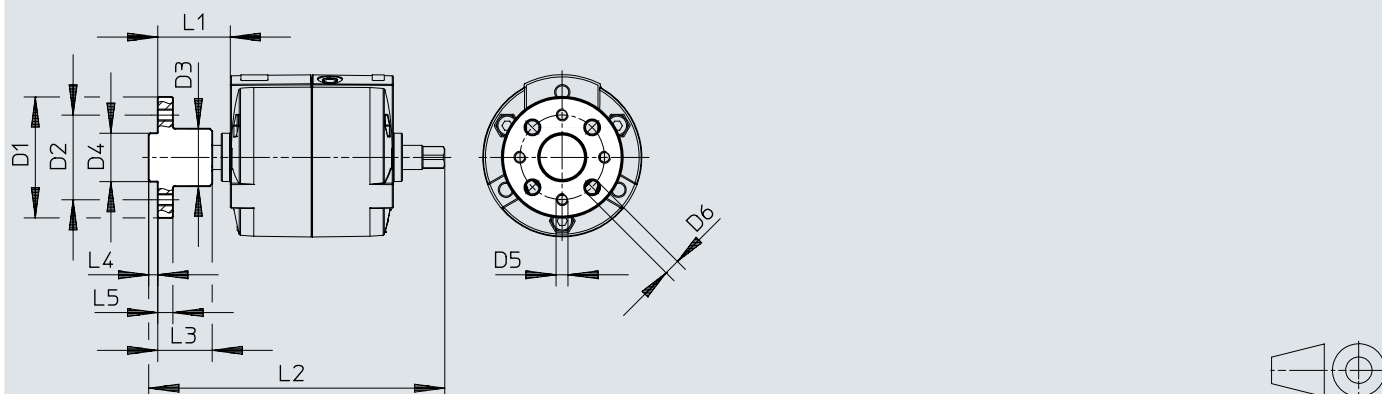


	D1 ø	D2 ø	D3 ø +0,4	D4 ø	D5	D6 ø H13	L1	L2	L3	L4	L5
FWSR-6	23	16	10	8 _{g7}	M3	3,4	13,5±0,7	45	10,5	1,5 _{-0,2}	3
FWSR-8	27	21	12	11 _{g7}	M3	3,4	15,5±0,7	51	12,5	1,5 _{-0,2}	3

Dimensiones

Dimensiones – Brida de empuje DARF-Q12-12 ... 16

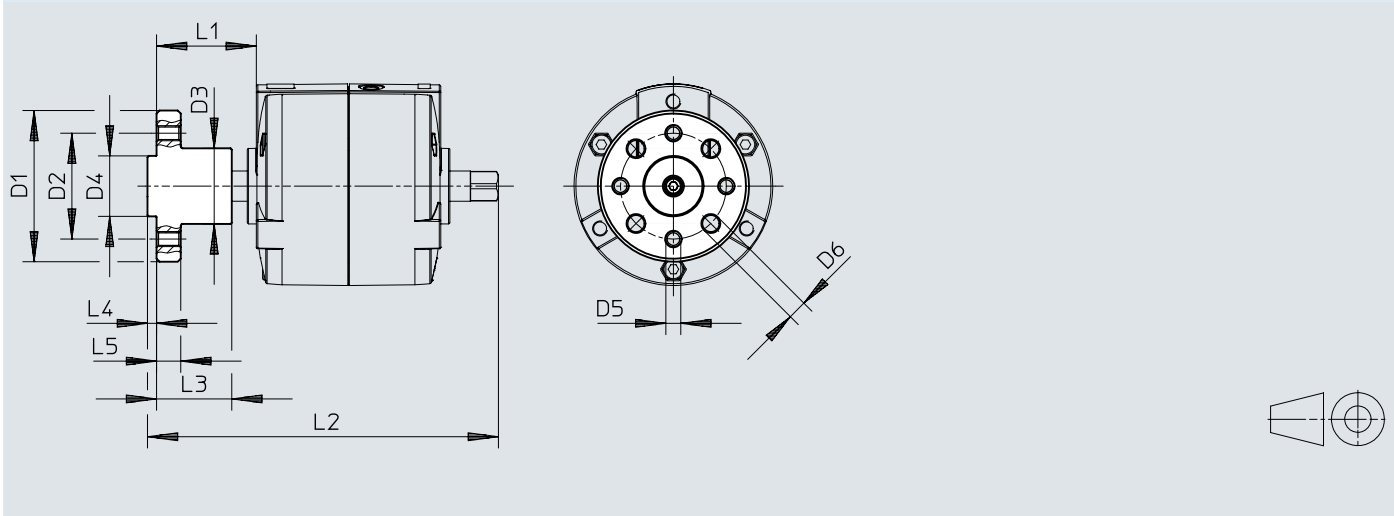
Descargar datos CAD www.festo.com



	D1 Ø	D2 Ø	D3 Ø +0,4	D4 Ø	D5	D6 Ø H13	L1	L2	L3	L4	L5
DARF-Q12-12	35 _{-0,5}	25	16	14 _{f8}	M3	3,4	21 _{+0,5/-0,7}	77	16	3 _{-0,1}	3
DARF-Q12-16	40 _{-0,5}	28	19	16 _{f8}	M4	4,5	23 _{+0,5/-0,8}	97	18	3 _{-0,1}	5

Dimensiones

Dimensiones – Brida de empuje DARF-Q12-25 ... 40 Descargar datos CAD www.festo.com

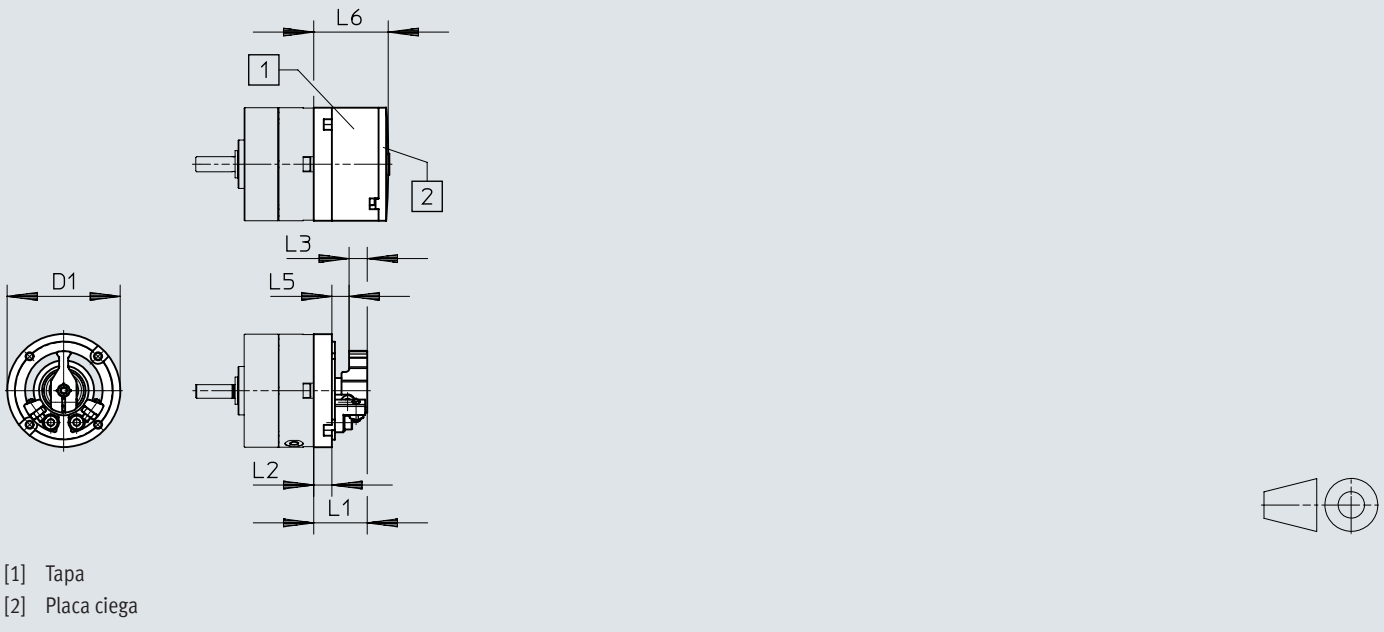


	D1 Ø	D2 Ø	D3 Ø +0,4	D4 Ø	D5	D6 Ø H13	L1	L2	L3	L4	L5
DARF-Q12-25	50 _{-0,5}	35	25	20 _{f8}	M5	5,5	33+0,4/-0,5	116,1	24,9	3 _{-0,1}	8
DARF-Q12-32	60 _{-0,5}	45	25	28 _{f8}	M6	6,5	42,6+0,4/-0,7	147,1	26,1	4 _{-0,1}	10
DARF-Q12-40	70 _{-0,5}	54	30	36 _{f8}	M8	9	57,1+0,4/-0,7	178,6	44,6	5 _{-0,1}	11

Dimensiones

Dimensiones – Kit de tope KSM

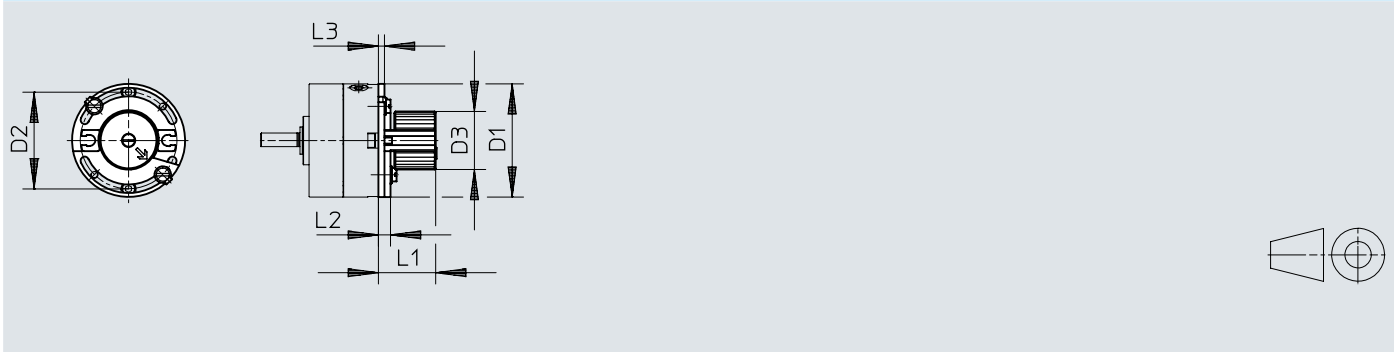
Descargar datos CAD www.festo.com



	D1 Ø ±0,2	L1 +0,4	L2 +0,3	L3	L5	L6 +0,2/-0,6
KSM-6	29,4	11,2	3,2	5	2,5	17,8
KSM-8	37,4	17	6	6	5,7	24,9

Dimensiones

Dimensiones – Kit de fijación WSM Descargar datos CAD www.festo.com



	D1 Ø ±0,2	D2 Ø ±0,2	D3 Ø	L1 ±1	L2	L3
WSM-6-SME-10	29,4	25	17,3	19,5	4	2
WSM-8-SME-10	37,4	32	19,3	19,5	4	2

Dimensiones

Dimensiones – Sensor de posición SRBS-Q12-6 ... 8

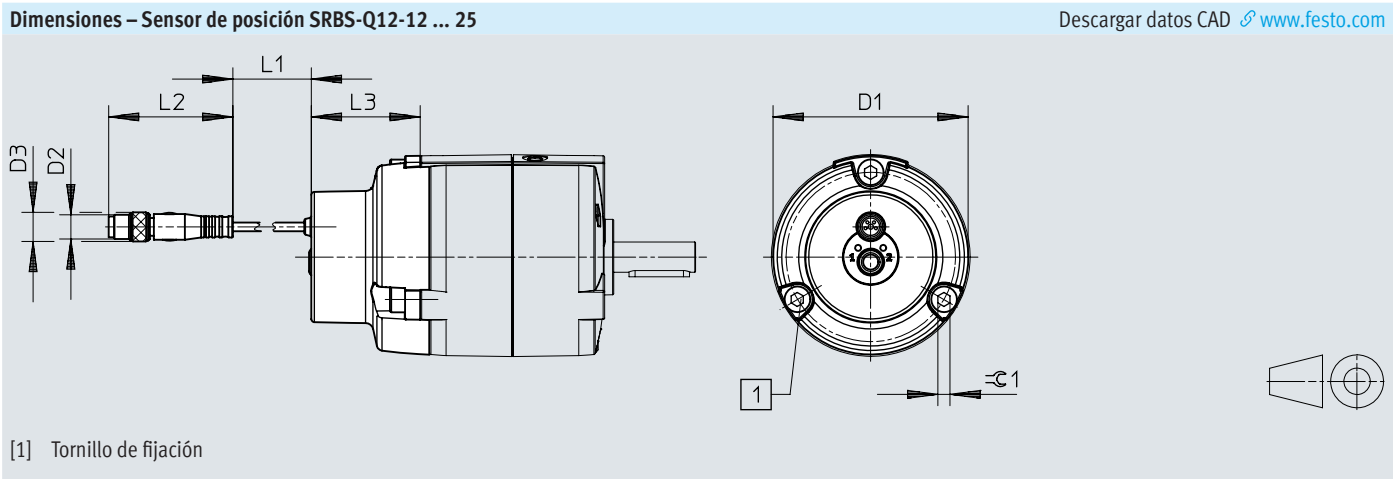
Descargar datos CAD www.festo.com

[1] Tornillo de fijación

	D1 Ø	D2	D3 Ø	L1	L2	L3	≈ 1
SRBS-Q12-6-E270-EP-1-S-M8	29,4	M8x1 ¹⁾	9,6	300	41,1	25,4	1,5
SRBS-Q12-8-E270-EP-1-S-M8	32					27,4	2

1) Conector, 4 pines

Dimensiones



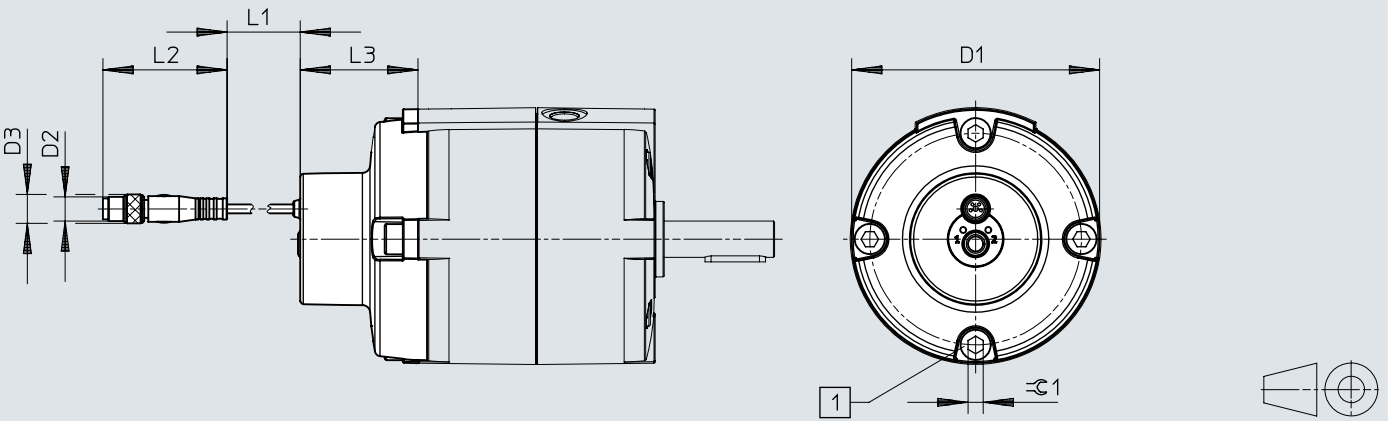
	D1 Ø	D2	D3 Ø	L1	L2	L3	±C 1
SRBS-Q12-12-E270-EP-1-S-M8	44,6	M8x1 ¹⁾	9,6	300	41,1	29,4	3
SRBS-Q12-16-E270-EP-1-S-M8	51,6					33,9	4
SRBS-Q12-25-E270-EP-1-S-M8	64,5					36	4

1) Conector, 4 pines

Dimensiones

Dimensiones – Sensor de posición SRBS-Q12-32 ... 40

Descargar datos CAD www.festo.com

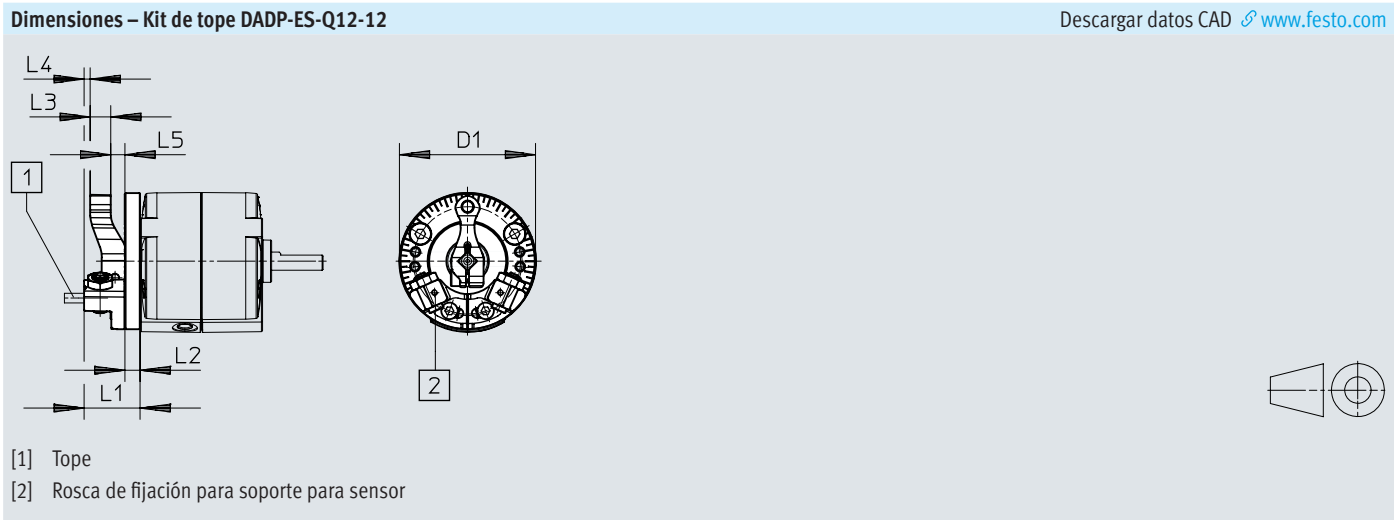


[1] Tornillo de fijación

	D1 Ø	D2	D3 Ø	L1	L2	L3	± 1
SRBS-Q12-32-E270-EP-1-S-M8	81,3	M8x1 ¹⁾	9,6	300	41,1	38,9	5
SRBS-Q12-40-E270-EP-1-S-M8	98,3					40,4	6

1) Conector, 4 pines

Dimensiones

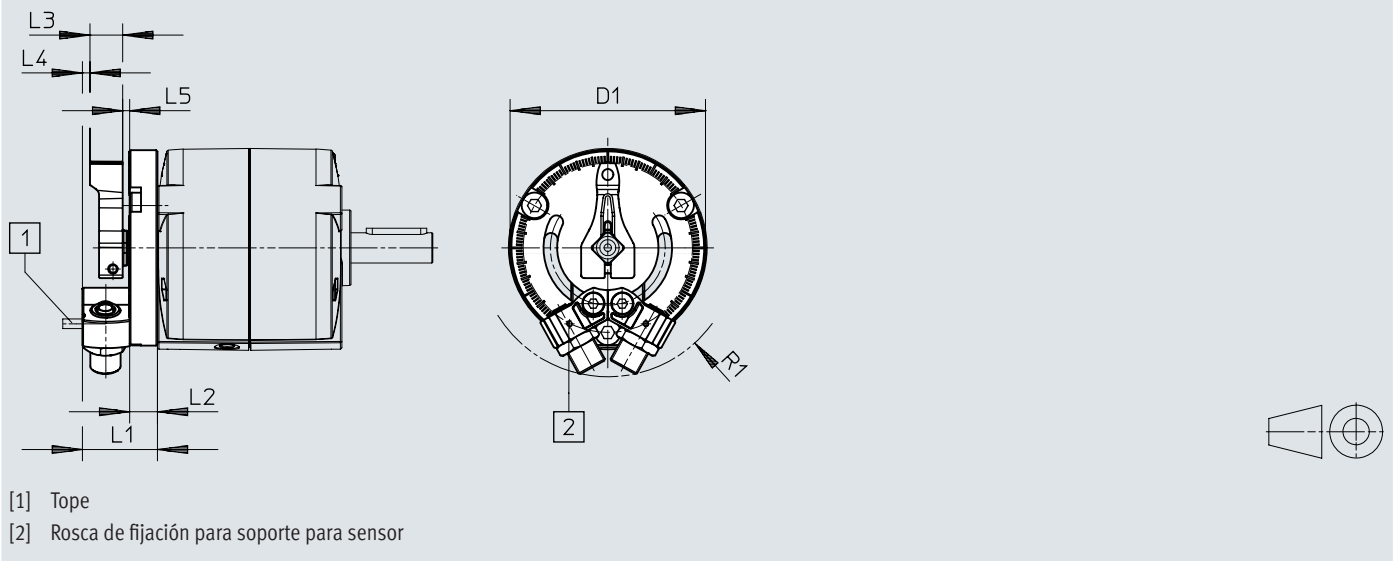


	D1 Ø	L1	L2	L3	L4	L5
DADP-ES-Q12-12	45	18,5	5	6,8	2	4,7

Dimensiones

Dimensiones – Kit de tope DADP-ES-Q12-16 ... 25

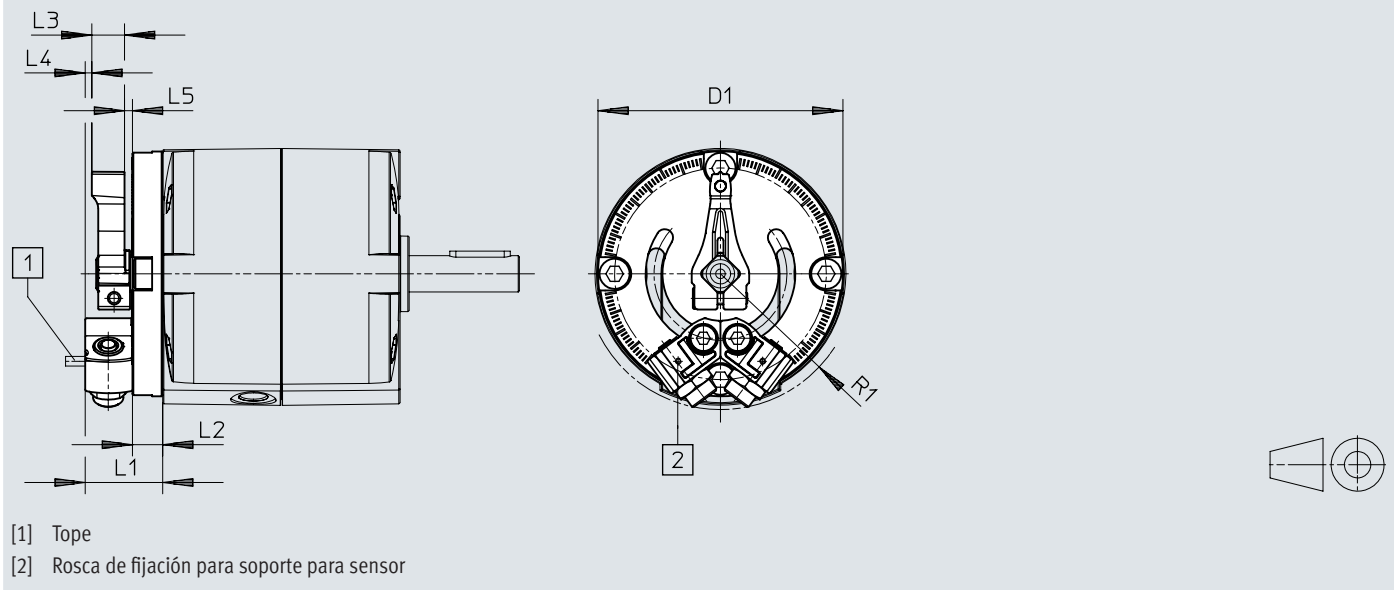
Descargar datos CAD www.festo.com



	D1 Ø	L1	L2	L3	L4	L5	R1
DADP-ES-Q12-16	51,7	21,5	9	8,5	2,3	1,7	34
DADP-ES-Q12-25	64,6	24,8	9,2	10,8	2,5	2,3	43,5

Dimensiones

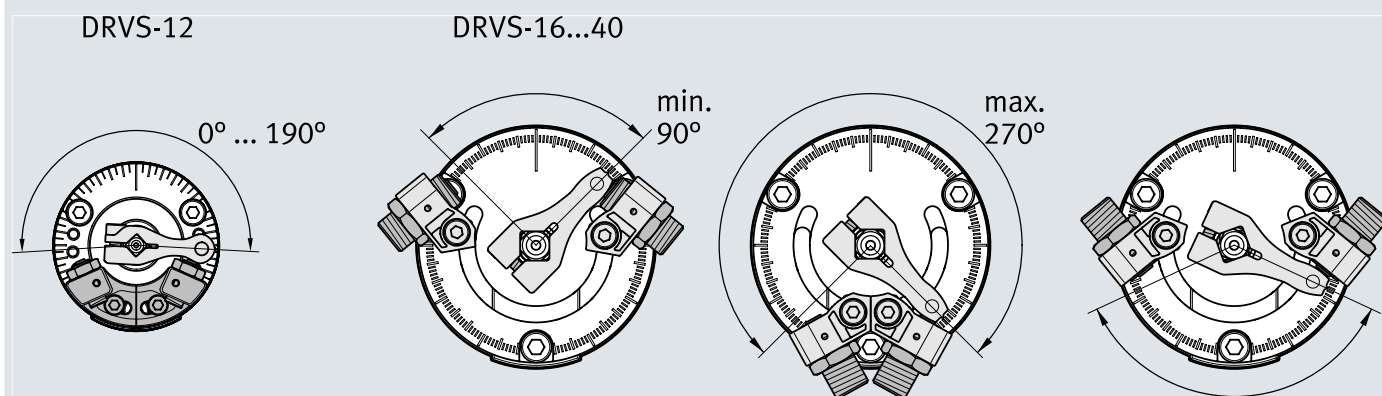
Dimensiones – Kit de tope DADP-ES-Q12-32 ... 40 Descargar datos CAD www.festo.com



	D1 Ø	L1	L2	L3	L4	L5	R1
DADP-ES-Q12-32	81	25,6	10	10,8	2,2	2,6	45,5
DADP-ES-Q12-40	100	32	12	13,7	3,3	3	58

Dimensiones

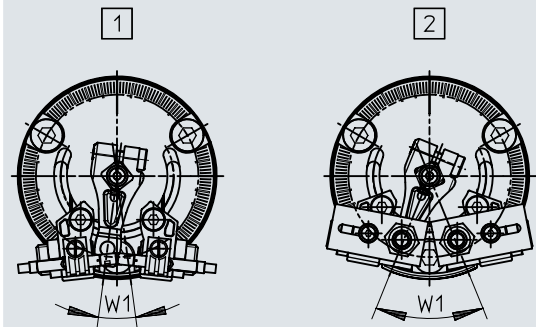
Dimensiones – Kit de tope DADP-ES-Q12 – Movimiento de giro

Descargar datos CAD www.festo.com

[1] Para lograr un movimiento giratorio homogéneo se recomienda posicionar los topes simétricamente a la posición media.

Dimensiones

Dimensiones – Kit de tope DADP-ES-Q12 – Ángulo de giro en combinación con sensores de proximidad montados Descargar datos CAD www.festo.com

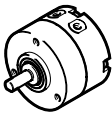


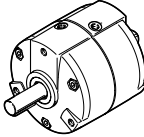
- [1] Con sensor de proximidad SME-10/SMT-10
- [2] Con sensor de proximidad SIEN-M5/SIEN-M8

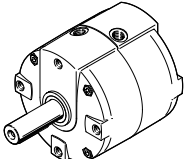
	W1	
	1)	2)
DADP-ES-Q12-12	15°	60°
DADP-ES-Q12-16		45°
DADP-ES-Q12-25		20°
DADP-ES-Q12-32		
DADP-ES-Q12-40		15°

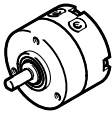
- 1) Con sensor de proximidad SME-10/SMT-10
- 2) Con sensor de proximidad SIEN-M5/SIEN-M8

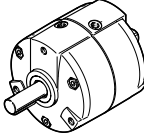
Referencias de pedido

DRVS sin certificación ATEX					
	Tamaño	Ángulo de giro nominal [°]	Conexión neumática	N.º art.	Tipo
	6	90 grado	M3	1845706	DRVS-6-90-P
		180 grado		1845707	DRVS-6-180-P
	8	90 grado		1845708	DRVS-8-90-P
		180 grado		1845709	DRVS-8-180-P

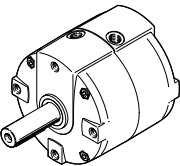
DRVS sin certificación ATEX					
	Tamaño	Ángulo de giro nominal [°]	Conexión neumática	N.º art.	Tipo
	12	90 grado	M5	1845710	DRVS-12-90-P
		180 grado		1845711	DRVS-12-180-P
		270 grado		1845712	DRVS-12-270-P
	16	90 grado		1845713	DRVS-16-90-P
		180 grado		1845714	DRVS-16-180-P
		270 grado		1845715	DRVS-16-270-P

DRVS sin certificación ATEX					
	Tamaño	Ángulo de giro nominal [°]	Conexión neumática	N.º art.	Tipo
	25	90 grado	M5	1845716	DRVS-25-90-P
		180 grado		1845717	DRVS-25-180-P
		270 grado		1845718	DRVS-25-270-P
	32	90 grado	G1/8	1845719	DRVS-32-90-P
		180 grado		1845720	DRVS-32-180-P
		270 grado		1845721	DRVS-32-270-P
	40	90 grado		1845722	DRVS-40-90-P
		180 grado		1845723	DRVS-40-180-P
		270 grado		1845724	DRVS-40-270-P

DRVS con certificación ATEX					
	Tamaño	Ángulo de giro nominal [°]	Conexión neumática	N.º art.	Tipo
	6	90 grado	M3	2536483	DRVS-6-90-P-EX4
		180 grado		2536484	DRVS-6-180-P-EX4
	8	90 grado		2536485	DRVS-8-90-P-EX4
		180 grado		2536486	DRVS-8-180-P-EX4

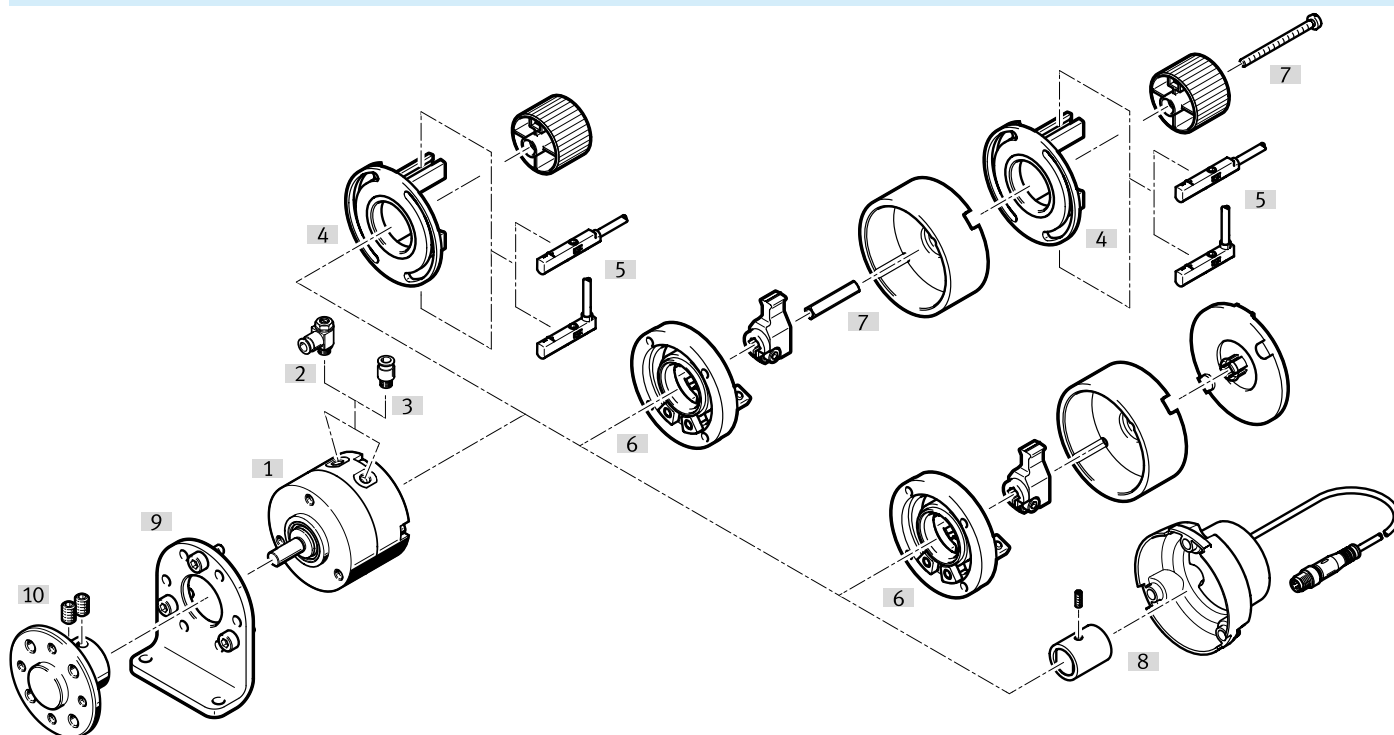
DRVS con certificación ATEX					
	Tamaño	Ángulo de giro nominal [°]	Conexión neumática	N.º art.	Tipo
	12	90 grado	M5	2536487	DRVS-12-90-P-EX4
		180 grado		2536488	DRVS-12-180-P-EX4
		270 grado		2536489	DRVS-12-270-P-EX4
	16	90 grado		2536490	DRVS-16-90-P-EX4
		180 grado		2536491	DRVS-16-180-P-EX4
		270 grado		2536492	DRVS-16-270-P-EX4

Referencias de pedido

DRVS con certificación ATEX					
	Tamaño	Ángulo de giro nominal [°]	Conexión neumática	N.º art.	Tipo
	25	90 grado	M5	2536493	DRVS-25-90-P-EX4
		180 grado		2536494	DRVS-25-180-P-EX4
		270 grado		2536495	DRVS-25-270-P-EX4
	32	90 grado	G1/8	2536496	DRVS-32-90-P-EX4
		180 grado		2536497	DRVS-32-180-P-EX4
		270 grado		2536498	DRVS-32-270-P-EX4
	40	90 grado		2536499	DRVS-40-90-P-EX4
		180 grado		2536500	DRVS-40-180-P-EX4
		270 grado		2536501	DRVS-40-270-P-EX4

Cuadro general de periféricos

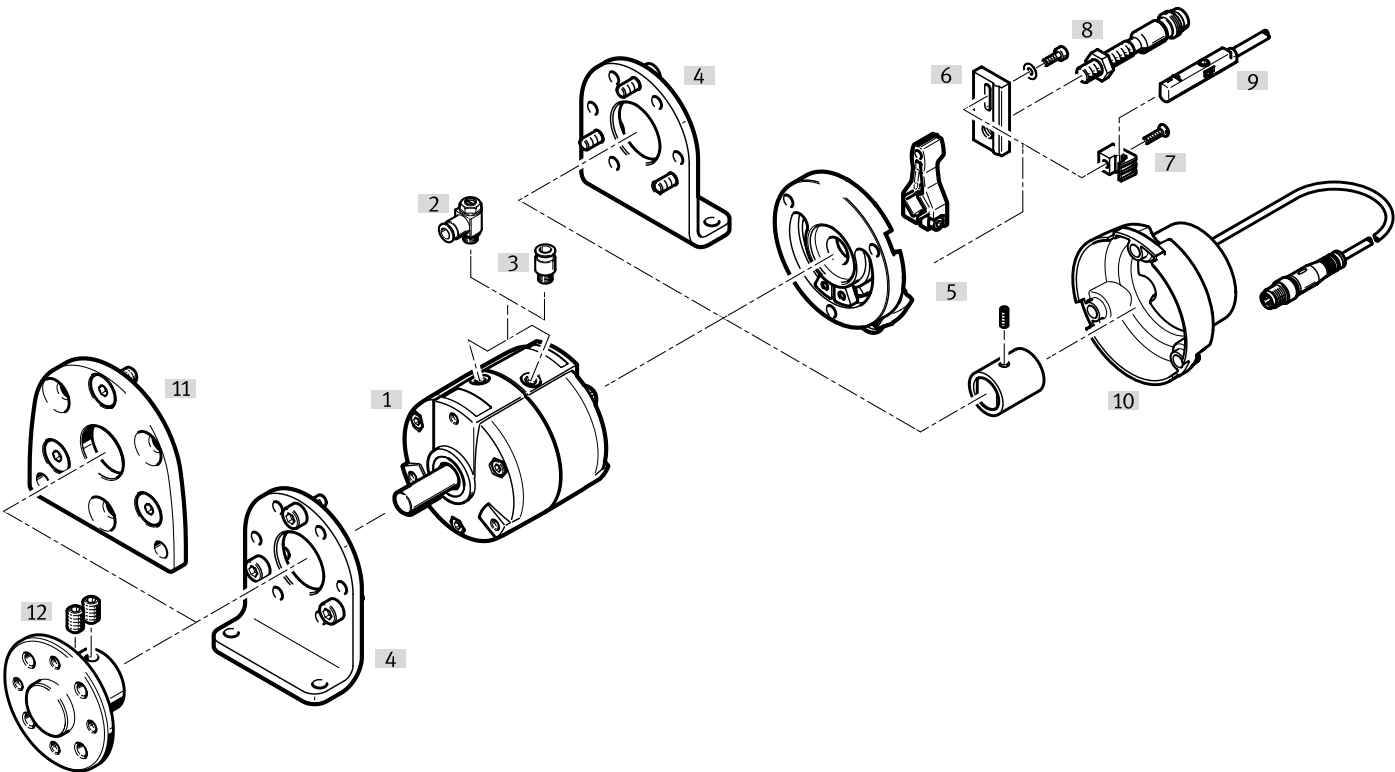
DRVS-6 ... 8



Accesorios		→ Link
Tipo/código del pedido	Descripción	
[1] Actuador giratorio DRVS	Actuador giratorio	drvs
[2] Válvula de estrangulación y antirretorno GRLA	para la regulación de velocidad	41
[3] Racor rápido roscado QS	para conectar tubos flexibles con tolerancias externas	qs
[4] Kit de fijación WSM	• para detectar el ángulo de giro • para fijar los sensores de proximidad SME-/SMT-10 • deben pedirse por separado como accesorios • puede combinarse con el kit de tope KSM • en combinación con el kit de tope KSM, debe pedirse también el kit adaptador DADP-AK	38
[5] Sensor de proximidad SME/SMT	para detectar la posición final	40
[6] Kit de tope KSM	• para ajustar el ángulo de giro • deben pedirse por separado como accesorios • puede combinarse con el kit de fijación WSM • junto con el kit de fijación WSM, debe pedirse también el kit adaptador DADP-AK	38
[7] Kit adaptador DADP-AK	para fijar el kit de fijación WSM al kit de tope KSM	38
[8] Sensor de posición SRBS	• Para consultar el ángulo de giro • Para montaje directo en el actuador giratorio • Deben pedirse por separado como accesorios • En el suministro del sensor de posición se incluye un imán que debe fijarse al eje del actuador giratorio	38
[9] Fijación por pies DAMH	• para la fijación del actuador giratorio • solo se puede montar en la parte delantera	37
[10] Brida de empuje FWSR	Para la fijación de las piezas de montaje	37

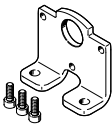
Cuadro general de periféricos

DRVS-12 ... 40



Accesorios		→ Link
Tipo/código del pedido	Descripción	
[1]	Actuador giratorio DRVS	drvs
[2]	Válvula de estrangulación y antirretorno GRLA para la regulación de velocidad	41
[3]	Racor rápido roscado QS para conectar tubos flexibles con tolerancias externas	qs
[4]	Fijación por pies DAMH • para la fijación del actuador giratorio • puede montarse en uno o ambos lados, según se desee	37
[5]	Kit de tope DADP-ES • para ajustar el ángulo de giro • deben pedirse por separado como accesorios	39
[6]	Soporte para sensor SL-DSM-S para la fijación de los sensores de proximidad inductivos redondos SIEN	40
[7]	Soporte para sensor SL-DSM-B para fijar los sensores de proximidad SME/SMT-10	39
[8]	Sensor de proximidad SIEN para detectar la posición final	40
[9]	Sensor de proximidad SME/SMT para detectar la posición final	40
[10]	Sensor de posición SRBS • Para consultar el ángulo de giro • Para montaje directo en el actuador giratorio • Deben pedirse por separado como accesorios • En el suministro del sensor de posición se incluye un imán que debe fijarse al eje del actuador giratorio	38
[11]	Fijación por brida DAMF para la fijación frontal del actuador giratorio a través de dos taladros de fijación	37
[12]	Brida de empuje DARF para la fijación de las piezas de montaje	37

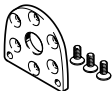
Accesorios

Fijación por pies DAMH						
	Descripción ¹⁾	Material de la es-cuadra	Nota sobre el material ²⁾	Peso del produc-to ³⁾	N.º art.	Tipo
	para tamaño 6, la fijación por pies solamente se puede montar delante	Acero cincado	Conformidad con la Directiva RoHS	27 g	3371840	DAMH-Q12-6
	para tamaño 8, la fijación por pies solamente se puede montar delante			40 g	3371841	DAMH-Q12-8
	para tamaño 12			79 g	3371842	DAMH-Q12-12
	para tamaño 16			111 g	3371843	DAMH-Q12-16
	para tamaño 25			203 g	3371844	DAMH-Q12-25
	para tamaño 32			287 g	3371845	DAMH-Q12-32
	para tamaño 40			529 g	3371846	DAMH-Q12-40

1) Indicado para zonas ATEX

2) Indicado para zonas ATEX

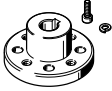
3) Para una fijación por pies

Fijación por brida DAMF					
	Descripción ¹⁾	Material de la fijación	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 12	Acero cincado	54 g	4965018	DAMF-Q12-12
	para tamaño 16		80 g	4965019	DAMF-Q12-16
	para tamaño 25		147 g	4965020	DAMF-Q12-25
	para tamaño 32		305 g	4965021	DAMF-Q12-32
	para tamaño 40		472 g	4965022	DAMF-Q12-40

1) Indicado para zonas ATEX

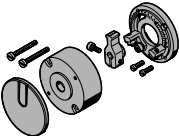
Brida de empuje FWSR					Enlace fwsr
	Descripción ¹⁾	Material del cuerpo	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 6	Aleación de aluminio forjado	5 g	185948	FWSR-6
	para tamaño 8		7 g	185949	FWSR-8

1) Indicado para zonas ATEX

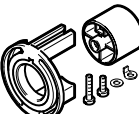
Brida de empuje DARF					Enlace darf
	Descripción ¹⁾	Material de la brida	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 12	Aleación forjada de aluminio anodizado	15 g	4886221	DARF-Q12-12
	para tamaño 16		25 g	4886222	DARF-Q12-16
	para tamaño 25		60 g	4886223	DARF-Q12-25
	para tamaño 32		92 g	4886224	DARF-Q12-32
	para tamaño 40		155 g	4886225	DARF-Q12-40

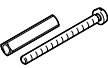
1) Indicado para zonas ATEX

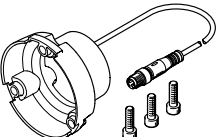
Accesorios

Kit de tope KSM						Enlace 
	Descripción ¹⁾	Material del cuerpo	Peso del producto	N.º art.	Tipo	
	para tamaño 6, para ajustar el ángulo de giro	Aluminio, Anodizado	30 g	175833	KSM-6	
	para tamaño 8, para ajustar el ángulo de giro		70 g	175834	KSM-8	

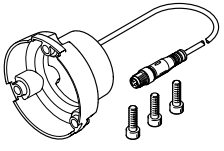
1) Indicado para zonas ATEX

Kit de fijación WSM					
	Descripción	Material del retenedor	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 6, para la detección el ángulo de giro, para la fijación de los sensores de proximidad SME/SMT-10	Reforzado con PA	12 g	173205	WSM-6-SME-10
	para tamaño 8, para la detección el ángulo de giro, para la fijación de los sensores de proximidad SME/SMT-10		13 g	173206	WSM-8-SME-10

Kit adaptador DADP-AK					
	Descripción	Material del adaptador	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 6, para fijar el kit de fijación WSM al kit de tope KSM	Acero cincado	2 g	3617044	DADP-AK-Q1-6
	para tamaño 8, para fijar el kit de fijación WSM al kit de tope KSM		3 g	3617045	DADP-AK-Q1-8

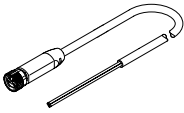
Sensor de posición SRBS						Enlace 
	Descripción	Función del elemento de conmutación ¹⁾	Salida	Margen de detección	N.º art.	Tipo
	para tamaño 6, para montaje directo en el actuador	Normalmente cerrado/abierto, conmutable	2 x PNP o 2 x NPN conmutable	270 grado	2619969	SRBS-Q12-6-E270-EP-1-S-M8
	para tamaño 8, para montaje directo en el actuador				2619972	SRBS-Q12-8-E270-EP-1-S-M8
	para tamaño 12, para montaje directo en el actuador				2393546	SRBS-Q12-12-E270-EP-1-S-M8
	para tamaño 16, para montaje directo en el actuador				2393547	SRBS-Q12-16-E270-EP-1-S-M8
	para tamaño 25, para montaje directo en el actuador				2393548	SRBS-Q12-25-E270-EP-1-S-M8
	para tamaño 32, para montaje directo en el actuador				2393549	SRBS-Q12-32-E270-EP-1-S-M8

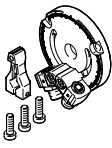
Accesorios

Sensor de posición SRBS						Enlace srbs
	Descripción	Función del elemento de conmutación ¹⁾	Salida	Margen de detección	N.º art.	Tipo
	para tamaño 40, para montaje directo en el actuador	Normalmente cerrado/abierto, conmutable	2 x PNP o 2 x NPN conmutable	270 grado	2393550	SRBS-Q12-40-E270-EP-1-S-M8

1) Detección de posición robusta, sin contacto y encapsulada con una larga vida útil:

- para detectar las posiciones finales
- manejo fácil y seguro utilizando un pulsador situado en el propio equipo
- solo se necesita un cable de conexión

Cables de conexión NEBA, rectos – para sensor de posición SRBS						
	Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, cantidad de contactos/hilos	Longitud del cable	N.º art.	Tipo
	M8x1, codificación A según EN 61076-2-104	M8x1, codificación A según EN 61076-2-104	4	2,5 m	8078295	NEBA-M8G4-U-2.5-N-M8G4
		Extremo abierto			8078227	NEBA-M8G4-U-2.5-N-LE4
				5 m	8078228	NEBA-M8G4-U-5-N-LE4

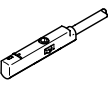
Kit de tope DADP-ES						Enlace dadp-es
	Descripción ¹⁾	Material del disco	Peso del producto	N.º art.	Tipo	
	para tamaño 12, para ajustar el ángulo de giro	Aleación forjada de aluminio anodizado	60 g	2536502	DADP-ES-Q12-12	
	para tamaño 16, para ajustar el ángulo de giro		110 g	2536503	DADP-ES-Q12-16	
	para tamaño 25, para ajustar el ángulo de giro		180 g	2536504	DADP-ES-Q12-25	
	para tamaño 32, para ajustar el ángulo de giro		250 g	2536505	DADP-ES-Q12-32	
	para tamaño 40, para ajustar el ángulo de giro		450 g	2536506	DADP-ES-Q12-40	

1) Indicado para zonas ATEX

Soporte para sensor SL-DSM-B					
	Descripción	Material del retenedor	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 12 ... 40, para fijar los sensores de proximidad SME/SMT-10, para consultar el ángulo de giro	Reforzado con PA	2 g	550661	SL-DSM-B

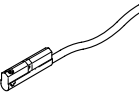
Accesorios

Soporte para sensor SL-DSM-S-...-B					
	Descripción	Material del retenedor	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 12 ... 40, para la fijación de los sensores de proximidad SIEN-M8, para consultar el ángulo de giro	Aluminio	4 g	1132360	SL-DSM-S-M8-B
	para tamaño 12 ... 40, para la fijación de los sensores de proximidad SIEN-M5, para consultar el ángulo de giro			1130882	SL-DSM-S-M5-B

Sensor de proximidad SMT para ranura redonda, magnetorresistivo – Para DRVS-6 ... 40						Enlace smt
	Tipo de fijación ¹⁾	Salida de conmutación	Conexión eléctrica	Longitud del cable	N.º art.	Tipo
	Atornillado, Se puede insertar en la ranura desde arriba	Normalmente abierto trifilar PNP	Extremo abierto	2,5 m	551373	SMT-10M-PS-24V-E-2,5-L-OE
			Conector M8, con codificación A	0,3 m	551375	SMT-10M-PS-24V-E-0,3-L-M8D

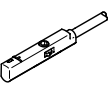
1) Para DRVS-6 ... 8: Con kit de fijación WSM-...-SME-10

Para DRVS-12 ... 40: Con soporte para sensor SL-DSM-B fijado en DRVS

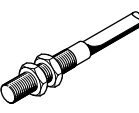
Sensor de proximidad SME para ranura redonda, Reed magnético – Para DRVS-6 ... 40						Enlace sme
	Tipo de fijación ¹⁾	Función del elemento de conmutación	Conexión eléctrica	Longitud del cable	N.º art.	Tipo
	aprisionado en ranura redonda, Se puede insertar longitudinalmente en la ranura	Normalmente abierto	Extremo abierto	0,3 m	173212	SME-10-SL-LED-24
				2,5 m	173210	SME-10-KL-LED-24

1) Para DRVS-6 ... 8: Con kit de fijación WSM-...-SME-10

Para DRVS-12 ... 40: Con soporte para sensor SL-DSM-B

Sensor de proximidad SME para ranura redonda, Reed magnético – Para DRVS-6 ... 40						Enlace sme
	Tipo de fijación ¹⁾	Salida de conmutación	Conexión eléctrica	Longitud del cable	N.º art.	Tipo
	Atornillado, Se puede insertar en la ranura desde arriba	Normalmente abierto trifilar	Extremo abierto	2,5 m	551365	SME-10M-DS-24V-E-2,5-L-OE
			Conector M8, con codificación A	0,3 m	551367	SME-10M-DS-24V-E-0,3-L-M8D

1) Con soporte para sensor SL-DSM-B

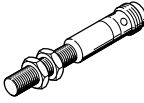
Sensor de proximidad SIEN, inductivo, con cable – para DRVS-12 ... 40						Enlace sien
	Tipo de fijación ¹⁾	Salida	Conexión eléctrica	Longitud del cable	N.º art.	Tipo
	Con contratuerca	PNP	Extremo abierto	2,5 m	150386	SIEN-M8B-PS-K-L
					150370	SIEN-M5B-PS-K-L

1) Con soporte para sensor SL-DSM-S

Accesorios

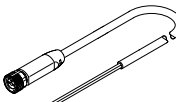
Sensor de proximidad SIEN, inductivo, sin cable – para DRVS-12 ... 40

Enlace [sien](#)

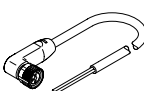
	Tipo de fijación ¹⁾	Salida	Conexión eléctrica	N.º art.	Tipo
	Con contratuerca	PNP	Conector M8, con codificación A	150387	SIEN-M8B-PS-S-L
				150371	SIEN-M5B-PS-S-L

1) Con soporte para sensor SL-DSM-S

Cables de conexión NEBA, rectos

	Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, cantidad de contactos/hilos	Longitud del cable	N.º art.	Tipo
	M8x1, codificación A según EN 61076-2-104	Extremo abierto	3	2,5 m	8078223	NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078224	NEBA-M8G3-U-5-N-LE3

Cables de conexión NEBA, acodados

	Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, cantidad de contactos/hilos	Longitud del cable	N.º art.	Tipo
	M8x1, codificación A según EN 61076-2-104	Extremo abierto	3	2,5 m	8078230	NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078231	NEBA-M8W3-U-5-N-LE3

Válvulas de estrangulación y antirretorno GRLA

	Descripción	Conexión neumática 1	Conexión neumática 2	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 6, 8; Ejecución en metal	Racor de conexión de 3 mm	M3	7 g	175041	GRLA-M3-QS-3
	para tamaño 12, 16, 25; Ejecución en metal		M5	13 g	193137	GRLA-M5-QS-3-D
		193138			GRLA-M5-QS-4-D	
	para tamaño 32, 40; Ejecución en metal	Racor de conexión de 3 mm	G1/8	22 g	193142	GRLA-1/8-QS-3-D
		Racor de conexión de 4 mm			193143	GRLA-1/8-QS-4-D
		Racor de conexión de 6 mm			193144	GRLA-1/8-QS-6-D
		Racor de conexión de 8 mm			193145	GRLA-1/8-QS-8-D